



Introduciendo el receptor GNSS mas universal

Con UNI-GR1, MarXact trae al mercado un receptor GNSS de alta precisión completamente universal. Con su diseño resistente, utilizando cuatro constelaciones y múltiples frecuencias, la UNI es capaz de proporcionarle precisión desde el centímetro hasta el nivel del sub-metrico en muchos ambientes. Y, en cualquier dispositivo. Con interfaces abiertas, la UNI le permite conectarse a su dispositivo de uso preferido, con un Método de conexión que usted prefiera. Desde la exportación de registros RINEX o la configuración de una secuencia NMEA-0183, todo es posible utilizando Bluetooth, Wifi, datos móviles, conexiones por cable o almacenamiento local.

Receptor GNSS

Canales	432
Antena	Integrada
GPS	L1 / L2 / L5
Glonass	L1 / L2
Galileo	E1 / E5a / E5b
Beidou	B1 / B2 / B3
SBAS	WAAS / EGNOS / GAGAN / MSAS
IMU	9DOF
Tiempo para primera posición	<45 s frio <10 s
Inicialización	<99.9% a
Confiability	
Tasa de registro	Arriba de 20Hz

Precisión RMS

Medición simple H/V	1.5m / 3 m
DGPS Horizontal	400 mm
DGPS Vertical	800 mm
Estático Horizontal	3mm+1ppm
Estático Vertical	6mm+1ppm
RTK Horizontal	10mm+1ppm
RTK Vertical	15mm+1ppm

Conectividad

Datos móviles 3G (multibanda)	EDGE, GPRS, GSM, HSDPA, HSUPA, UMTS
Wifi	802.11 a,b,g,n,ac
Bluetooth	4.2
Radio	LoRa 868/915 MHz
NFC	

Conexiones

Conector de 12 Pines	Cargador DC, RS232, CAN, Host USB, PPS
Micro USB 2.0	Cargador USB, Transferencia de datos

Datos

Almacenamiento externo	MicroSD (incluida)
Correcciones	RTCM 2.x, 3.x
Soluciones de salida	NMEA-0183, NMEA-2000, UNI Binario RINEX
Salida de datos	

Físicas

Tamaño	14*14*9 cm
Peso	800 g
Botón On / Off, 4X	LED de estatus

Desempeño

Batería Interna	10000mAh
Uso de batería	10+Horas
Corriente de carga USB	0.5 A
Corriente de carga DC	1.33 A
Resistencia IP	IP67
Temperatura de Op.	-20 a +55° C
Resistente a caídas	2m

Modos de Operación

Base	RTK, NTRIP
Rover	RTK, Network

Accesorios

Incluye:	
Estuche contra impacto	Tipo pelican (18V @ 1.33 A)
Adaptador DC	Cable
Micro USB a USB-A	Adaptador
12 Pin a DC Cable	
Opcional:	
Cable 12-Pin a RS232	
Cable 12-pin a CAN	(NMEA-2000)
Cable 12-pin a USB A	Cable hembra

Controla al UNI

Para comenzar a mapear, topografía o cualquier otra aplicación; simplemente conecte la UNI a su dispositivo de uso preferido, deje que la UNI sepa cómo quiere para trabajar siguiendo el asistente de configuración y listo!

Usando el asistente; puede especificar si la UNI funciona como un móvil o una estación base, establecer la precisión necesaria e ingresar parámetros para recibir o transmitir datos de corrección. Una vez que está configurado, solo necesita decirle a la UNI qué hacer con la solución de posicionamiento; registrarlos internamente, en la nube UNI o use uno de los muchos métodos de conexión para transmitirlo a su software o dispositivo de uso preferido (en línea).

Como una estación base; UNI puede transmitir correcciones utilizando los protocolos NTRIP, TCP o RTCM 2.x / 3.x estándar de la industria a un móvil UNI utilizando radio de largo alcance de 868/915 MHz u otros dispositivos que utilicen datos móviles o Wifi.

Actuando como un rover RTK (red); la UNI puede recibir correcciones RTCM 2.x / 3.x de una base UNI en la radio de largo alcance de 868/915 MHz, o trabaje de manera independiente mientras recibe correcciones de un proveedor NTRIP para lograr la precisión de CM. O, en caso de que su aplicación permita menor precisión o no es sensible al tiempo, puede usar la UNI en modo DGPS o Estática para el procesamiento posterior.

Cualquier método de posicionamiento que utilice; UNI le ofrece muchas posibilidades para enviar la solución de posicionamiento que prefiera. Envíe la solución de posicionamiento a UNI Cloud e intégreala en su software, envíela en los protocolos NMEA-0183 o NMEA-2000 a través de Bluetooth, WiFi, datos móviles, serie RS232, CAN o USB a su dispositivo de uso o simplemente almacene sus datos en una tarjeta MicroSD en formato RINEX.

Estar al día; sobre lo que está haciendo comprobando el estado de su UNI en los diversos indicadores LED, el anillo de LED y el software de control de UNI, que, por cierto, recibirá actualizaciones gratuitas cuando esté conectado a UNI-Cloud, manteniéndolo actualizado.

Usa el UNI

Con el anillo LED de nivel; para asegurar eficientemente que sus mediciones sean precisa en el lugar que desea medir. Nivelando su Rover o base nunca fue más fácil, con el anillo LED que indica si su UNI está nivelado justo sobre el lugar que quieres medir. Solo sigue el LED indicadores hasta que todo el anillo esté verde y la UNI esté nivelada.

Para aplicaciones de mapeo y topografía; con tantas aplicaciones allí, no queremos elegir por ti; puedes elegir cual software que utiliza para sus aplicaciones de mapeo y topografía que se adapta mejor a tus necesidades. Apoyando el protocolo NMEA-0183 y muchos métodos de conexión, la UNI es compatible con una amplia variedad de aplicaciones gratuitas o aplicaciones de software de pago con amplias funciones para obtener su punto recolección, replanteos y más a toda velocidad.

Guiando a tu piloto automático; la UNI le entrega su tractor, UAV o cualquier otro maquinaria las coordenadas exactas CM necesita hacer su trabajo mientras estás enfocado en tu café. Usando NMEA-0183 o NMEA-2000 protocolos en serie RS232, CAN, WiFi, Bluetooth o datos móviles conexiones, la UNI es compatible con la mayoría de los sistemas de piloto automático o dirección automática allí afuera.

En la nube; mientras deja su UNI en el campo, monitoree los resultados de su oficina, descargue registros sin conectarse a la UNI y siempre tener sus datos y configuraciones almacenados de forma segura. La nube te permite sincronizar su UNI en cualquier momento está en línea para que nunca pierda su configuración o datos. Múltiples usuarios o proyectos? Configuración de control, perfiles y dispositivo acceso por usuario o por proyecto, asegurándose de que se logre la eficiencia y nada sale mal en el trabajo.

Integrarse en su entorno; al suscribirte a la nube obtienes acceso a la API en constante desarrollo para que pueda configurar su entorno para trabajar con su UNI. Asegúrese de que sus datos estén almacenado automáticamente en sus propios servidores o vea y controle sus UNI desde tu propio software. Siempre estamos desarrollando y buscando ayuda a que tu software o dispositivos sean más inteligentes, nos encantaría saber qué podemos ayudarte!

Complementa el UNI

Para obtener los mejores resultados; en precisión, eficiencia y económicamente son algunas cosas a tener en cuenta y porque queremos que hagas la elección correcta, es posible que desee completar su UNI;

Con una segunda UNI; para obtener precisión de centímetro en tiempo real en un RTK Base-Rover configurado. Posicionamiento de precisión en centímetros en tiempo real las soluciones generalmente se logran utilizando el método RTK, donde el Rover UNI necesita una entrada constante de una señal de corrección que puede ser proporcionado mediante el uso de una segunda configuración UNI como estación base. La base UNI puede proporcionar correcciones para un número ilimitado de UNI y otros receptores O, alternativamente, se puede proporcionar esta señal de corrección RTK al Rover UNI por;

Usando una red de referencia CORS; para obtener precisión centimétrica sobre la marcha, donde quieras. Puede suscribirse a un proveedor de corrección con un red de referencia en su región para sus correcciones RTK. Desde el UNI es capaz de manejar RTCM 2.x / 3.xy RINEX a través de datos móviles o WiFi, la UNI es compatible con la mayoría de las redes de referencia.

Con el servicio en la nube UNI; hacer uso de su propio software en el de la manera más eficiente posible, utilizando nuestras API o simplemente para administrar su trabajo eficientemente desde todas partes. Usar la UNI con otros receptores y equipos; utilizando el RTCM Protocolos 2.x / 3.x sobre muchos métodos de conexión que la UNI puede hablar con muchos receptores y equipos, así que tal vez ya posee la configuración correcta para completar su UNI!



Tecnología Topográfica Aplicada S.A. de C.V.

www.ttaplicada.com